CARACTÉRISTIQUES ÉLECTRIQUES: SUSPENSION HYDRACTIVE

SUSPENSION HYDRACTIVE

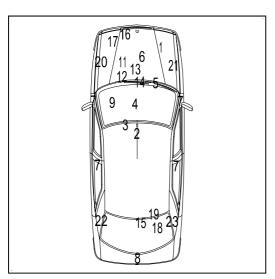


Figure: B3BP01RC

| | Nomenclature des pièces spécifiques | | | | | |
|--------|--|---------------------------------|--|--|--|--|
| Repère | Désignation | Numéro dans schémas électriques | | | | |
| 1 | Calculateur suspension | 7715 | | | | |
| 2 | Interrupteur | 7710 | | | | |
| 3 | Capteur d'angle de volant de direction | 7700 | | | | |
| 4 | Capteur d'accélération | 7707 | | | | |
| 5 | Capteur de débattement caisse | 7705 | | | | |
| 6 | Capteur vitesse véhicule | 1620 | | | | |
| 7 | Contacteurs feuillures portes | 3000 - 3003 | | | | |
| 8 | Contacteur coffre | 3100 (8610) | | | | |
| 9 | Prise diagnostic | C001 | | | | |
| 11 | Vanne de sécurité | | | | | |
| 12 | Doseur de freins | | | | | |
| 13 | Manocontact de frein | 7706 | | | | |
| 14 | Correcteur de hauteur avant | | | | | |
| 15 | Correcteur de hauteur arrière | | | | | |
| 16 | Électrovanne avant | 7716 | | | | |
| 17 | Régulateur de suspension avant | | | | | |
| 18 | Régulateur de suspension arrière | | | | | |
| 19 | Électrovanne arrière | 7717 | | | | |
| 20 | Élément de suspension avant gauche | | | | | |
| 21 | Élément de suspension avant droit | | | | | |
| 22 | Élément de suspension arrière gauche | | | | | |
| 23 | Élément de suspension arrière droit | | | | | |

1. Calculateur suspension

Marque VALEO

Le calculateur (1) est relié au circuit électrique par deux connecteurs 15 voies (blanc et noir) . Consommation maximum hors fonctionnement (contact coupé et après temporisation) :

• Portes et coffre fermés : 2mA

• Portes et/ou coffre ouverts: 100mA

ATTENTION : Malgré une même référence VALEO, les paramètres internes du calculateur première monte sont différents entre les CITROËN XM et XANTIA .

IMPERATIF: Ne pas monter un calculateur de CITROEN XM sur XANTIA et inversement.

1.1. Rôle du calculateur

Commander électriquement et simultanément les électrovannes (16) et (19) (voir nota) . Surveiller les composants du système :

- Capteurs
- Actionneurs
- Liaisons électroniques
- Calculateur suspension
- Alimentation

Contrôler le fonctionnement du logiciel.

En cas de défaillance :

- Assurer la sécurité maximale possible
- Entrer dans un mode de fonctionnement dégradé
- Réaliser un autodiagnostic des organes et fonctions essentielles

NOTA : Alimentées par le calculateur, les deux électrovannes commutent la suspension de l'état "ferme" à l'état "moelleux" et inversement .

1.2. Principe de commande des électrovannes

Les changements d'état sont commandés par anticipation par l'un des cinq paramètres :

- Angle volant
- Vitesse volant
- Freinage
- Enfoncement pédale d'accélérateur
- Débattement vertical de caisse

Ces paramètres, en fonction de la vitesse véhicule, sont choisis pour déterminer avec anticipation les accélérations transversales, longitudinales ou verticales du véhicule .

2. Électrovannes de suspension

Alimentées par le calculateur, les deux électrovannes commutent la suspension de l'état "ferme" à l'état "moelleux" et inversement .

3. Interrupteur de suspension

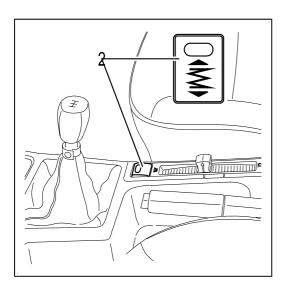


Figure: B3BP026C

L'interrupteur de suspension (2) permet de sélectionner la loi "NORMALE" ou "SPORT" .

Le contact, autorisant la commutation des lois, est :

- Fermé en position "NORMALE" (calculateur à la masse)
- Ouvert en position "SPORT"

Fonctionnement normal du voyant (contact mis):

- Interrupteur en position "NORMALE" = voyant éteint
- Feux de position = voyant allumé faiblement
- Interrupteur en position "SPORT" = voyant allumé

NOTA : La suspension pourra être en "moelleux" ou en "ferme" quelle que soit la position de l'interrupteur, ce sont les seuils de passage qui changent .

4. Capteur vitesse véhicule

C'est un capteur de type à "effet HALL" :

- 8 "tops" par tour
- 5 "tops" par mètre

Le capteur informe le calculateur de la vitesse du véhicule.

Alimenté en 12 volts, le capteur génère un signal périodique carré dont la fréquence varie avec la vitesse du véhicule .

5. Capteur d'angle de volant de direction

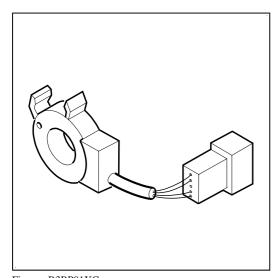


Figure: B3BP01XC

Marque VALEO.

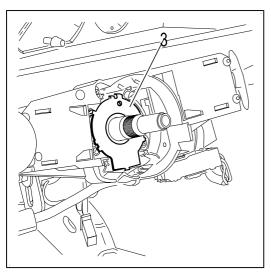


Figure: B3BP028C

Le capteur d'angle de volant de direction (3) est monobloc et se compose d'une roue phonique comportant 28 ouvertures et d'un capteur optique double .

La roue phonique est mise en rotation par la colonne de direction.

Alimenté en 5 volts, le capteur génère un "top" à chaque fois que le capteur optique perçoit une ouverture dans la roue phonique .

Après traitement du signal, le calculateur :

- Détermine le sens de rotation du volant
- Calcule la vitesse de rotation du volant
- Détermine la position ligne droite (si vitesse véhicule supérieure à 30 km/h)
- Calcule la position angulaire du volant (par rapport à la ligne droite)
- Compare la valeur trouvée avec la vitesse véhicule
- Commande ou non le passage de la suspension à l'état "ferme"

Le passage de la suspension à l'état "ferme" est réalisé par comparaison de :

- La vitesse de rotation du volant par rapport à la vitesse du véhicule
- L'angle de rotation du volant par rapport à la vitesse du véhicule

5.1. Seuils vitesse volant

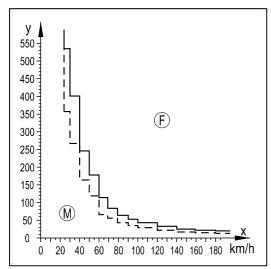


Figure: B3BP01PC

- __: interrupteur en position "NORMALE".
- --: interrupteur en position "SPORT".
- x: vitesse véhicule (km/h).

y: vitesse volant (degrés/seconde).

M: état "MOELLEUX".

F: état "FERME".

| Vitesse véhicule (km/h) | Vitesse volant (degrés/seconde) | | |
|-------------------------|---------------------------------|-------|--|
| | NORMALE | SPORT | |
| 24-29 | 535 | 357 | |
| 30-39 | 401 | 267 | |
| 40-49 | 246 | 164 | |
| 50-59 | 178 | 119 | |
| 60-68 | 114 | 76 | |
| 69-78 | 84 | 56 | |
| 79-89 | 64 | 43 | |
| 90-99 | 53 | 35 | |
| 100-119 | 43 | 29 | |
| 120-139 | 33 | 22 | |
| 140-158 | 25 | 17 | |
| 159-179 | 22 | 15 | |
| 180 | 20 | 13 | |

Le dépassement du seuil provoque le passage en "ferme", le retour en "moelleux" intervient quand la valeur du paramètre est de nouveau inférieure au seuil et après déroulement d'une temporisation . Durée temporisation 1 à 2 secondes .

NOTA : Pendant la phase de retour du volant vers la ligne droite, les seuils de passage sont multipliés par deux .

5.2. Seuils angle volant

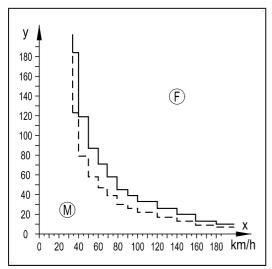


Figure: B3BP01QC

__: interrupteur en position "NORMALE" . --: interrupteur en position "SPORT" .

x : vitesse véhicule (km/h).

y: angle volant (degrés).

M: état "MOELLEUX".

F: état "FERME".

Le dépassement du seuil provoque l'état "ferme".

Durée temporisation 1 à 2 secondes .

| Vitesse véhicule (km/h) | Angle volant (degrés) | |
|-------------------------|-----------------------|-------|
| | NORMALE | SPORT |
| 34-39 | 184 | 123 |
| | | |

| 40-49 | 119 | 79 |
|---------|-----|----|
| 50-59 | 87 | 58 |
| 60-68 | 71 | 47 |
| 69-78 | 58 | 39 |
| 79-89 | 45 | 30 |
| 90-99 | 39 | 26 |
| 100-119 | 33 | 22 |
| 120-139 | 26 | 17 |
| 140-158 | 20 | 13 |
| 159-179 | 13 | 9 |
| 180 | 10 | 7 |

NOTA : Si le temps de passage à l'état "ferme" est supérieur à 2 minutes, le calculateur provoquera le retour à l'état "moelleux" .

6. Capteur d'accélération

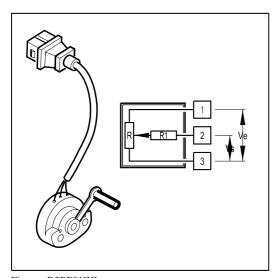


Figure: B3BP01ZC

Marque VALEO .

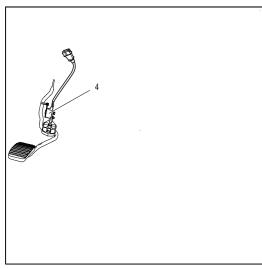


Figure: B3BP038C

Le capteur d'accélération (4) est constitué d'un potentiomètre lié mécaniquement à la pédale d'accélérateur . Alimenté en 5 volts, le capteur transforme cette tension en fonction de la position de la pédale .

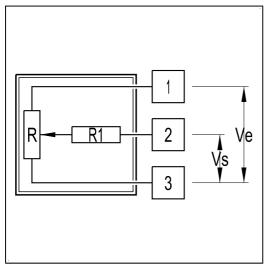


Figure: B3BP01JC

R = 4,2 K.ohms.

R1 = 1.7 K.ohm.

Ve = tension d'alimentation (5 volts).

Vs = tension de sortie (0-5 volts).

Après traitement du signal, le calculateur :

- Détermine la vitesse d'enfoncement et de relevé du pied
- Compare la valeur trouvée avec la vitesse véhicule
- Commande ou non le passage de la suspension à l'état "ferme"

Le passage de la suspension à l'état "ferme" est réalisé par comparaison de :

- La vitesse d'enfoncement de l'accélérateur par rapport à la vitesse du véhicule
- La vitesse de relevé de l'accélérateur par rapport à la vitesse du véhicule

Le calculateur divise la course totale de l'accélérateur en "n" pas . La vitesse de la pédale d'accélérateur est déterminée en "pas" par seconde . "n" compris entre 130 et 220 varie en fonction du réglage pédale mini . Le calculateur détermine le nombre de "pas" parcourus en 25 ms .

6.1. Seuils d'enfoncement accélérateur

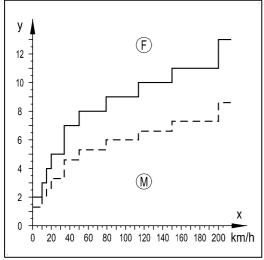


Figure: B3BP01MC

- __: interrupteur en position "NORMALE" .
- --: interrupteur en position "SPORT".
- x: vitesse véhicule (km/h).
- y: enfoncement pédale d'accélérateur (pas/ms).
- M : état "MOELLEUX" . F : état "FERME" .

Le dépassement du seuil provoque l'état "ferme".

Durée temporisation 1 à 1,5 seconde.

| Vitesse véhicule (km/h) | Enfoncement accélérateur (pas/ 25 ms) | | |
|-------------------------|---------------------------------------|-------|--|
| | NORMALE | SPORT | |
| 0-9 | 2 | 1,3 | |
| 10-14 | 3 | 2 | |
| 15-19 | 4 | 2,6 | |
| 20-33 | 5 | 3,3 | |
| 34-49 | 7 | 4,6 | |
| 50-78 | 8 | 5,3 | |
| 79-113 | 9 | 6 | |
| 114-149 | 10 | 6,6 | |
| 150-199 | 11 | 7,3 | |
| >199 | 13 | 8,6 | |

6.2. Seuils relevé accélérateur

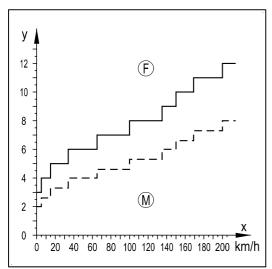


Figure: B3BP01NC

- __: interrupteur en position "NORMALE" . --: interrupteur en position "SPORT" .
- x: vitesse véhicule (km/h).
- y : relevé pédale d'accélérateur (pas/25ms) . M : état "MOELLEUX" .
- F: état "FERME".

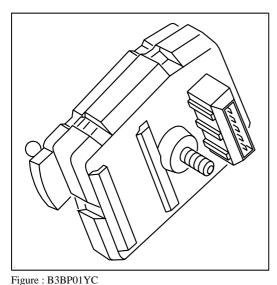
Le dépassement du seuil provoque l'état "ferme".

Durée temporisation 1 à 1,5 seconde.

| Vitesse véhicule (km/h) | Relevé accélérateur (pas/ 25 ms) | | |
|-------------------------|----------------------------------|-------|--|
| | NORMALE | SPORT | |
| 0-4 | 3 | 2 | |
| 5-14 | 4 | 2,6 | |
| 15-33 | 5 | 3,3 | |
| 34-64 | 6 | 4 | |
| 65-99 | 7 | 4,6 | |
| | | | |

| 100-134 | 8 | 5,3 |
|---------|----|-----|
| 135-149 | 9 | 6 |
| 150-168 | 10 | 6,6 |
| 169-199 | 11 | 7,3 |
| >199 | 12 | 8 |

7. Capteur de débattement caisse



Marque VALEO .

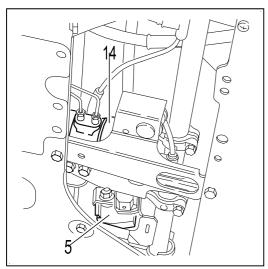


Figure: B3BP025C

Le capteur de débattement de caisse (5) est composé d'une couronne phonique de 45 dents et d'un capteur optique double .

La couronne phonique est mise en rotation par la barre antidévers avant .

Alimenté en 12 volts, le capteur génère un "top" à chaque fois que le capteur optique perçoit une ouverture dans la couronne phonique .

Le capteur de débattement de caisse se situe sur le berceau avant, à droite du correcteur de hauteur avant . Après traitement du signal, le calculateur :

- Détermine le sens de rotation de la couronne
- Calcule la vitesse du déplacement
- Détermine la hauteur moyenne et la réactualise
- Calcule le débattement par différence avec la hauteur moyenne

- Compare la valeur trouvée avec la vitesse véhicule
- Commande ou non le passage de la suspension à l'état "ferme"

Le passage de la suspension à l'état "ferme" est réalisé par comparaison de : la valeur de débattement avec la vitesse du véhicule .

Les seuils de passage en "ferme" sont identiques quelle que soit la position de l'interrupteur ("NORMALE" ou "SPORT") .

7.1. Les seuils de passage en "ferme" peuvent être modifiés

7.1.1. Correction: "chocs aux roues"

La correction des seuils de passage en "ferme" est appliquée si la vitesse de débattement de la roue est supérieure à 300 mm/s . dans ce cas, les seuils prennent une valeur de 60 mm pendant 0,4 seconde .

7.1.2. Correction: "mauvaise route"

La correction des seuils de passage en "ferme" est appliquée si les débattements prennent une valeur de 60 mm pendant 0,4 s ceci se produisant plus de 3 fois en 3 s. dans ce cas, les seuils prennent une valeur de 60 mm pendant 2 secondes.

7.1.3. Annulation des corrections : "chocs aux roues" "mauvaise route"

Les corrections ne sont pas appliquées si :

- Interrupteur en position "SPORT"
- Vitesse du véhicule supérieure à 159 km/h
- Angle de volant supérieur aux seuils indiqués dans les tableaux

7.2. Seuils débattement de caisse : attaque (mm)

Lorsque l'avant du véhicule "plonge", le capteur débattement de caisse est sollicité, ce qui peut entraîner le passage en "ferme" .

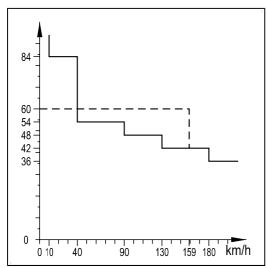


Figure: B3BP01KC

__: seuil standard .

-- : seuil corrigé .

x : vitesse véhicule (km/h).

y : débattement vertical de caisse - attaque (mm) .

M: état "MOELLEUX".

F: état "FERME".

Le dépassement du seuil provoque l'état "ferme".

Durée temporisation 0,8 seconde.

| Vitesse véhicule | Attaque | Correction | | Annulation correction si angle volant |
|------------------|---------|-----------------|---------------------|---------------------------------------|
| (km/h) | (mm) | Attaque (mm) | Туре | supérieur à (degré) |
| 10 - 33 | 84 | 60 | "chocs aux roues" - | |
| 34 - 39 | | | "mauvaise route" | 92 |

| 40 - 49 | 54 | | 59,5 |
|-----------|----|---|------|
| 50 - 59 | | | 43,5 |
| 60 - 68 | | | 35,5 |
| 69 - 78 | | | 29 |
| 79 - 89 | | | 22,5 |
| 90 - 99 | 48 |] | 19,5 |
| 100 - 119 | | | 16,5 |
| 120 - 129 | | | 13 |
| 130 - 139 | 42 |] | 13 |
| 140 - 158 | | | 10 |
| 159 - 179 | | | |
| >179 | 36 |] | |

7.3. Seuils débattement de caisse : détente (mm)

Lorsque l'avant du véhicule se "lève", le capteur est sollicité, ce qui peut entraîner le passage en "ferme".

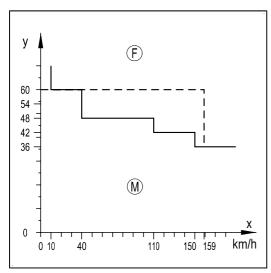


Figure: B3BP01LC

__: seuil standard .

--: seuil corrigé.

x: vitesse véhicule (km/h).

y : débattement vertical de caisse - détente (mm) .

M: état "MOELLEUX".

F: état "FERME".

Le dépassement du seuil provoque l'état "ferme".

Durée temporisation 0,8 seconde .

| Vitesse véhicule | Détente | Correction | 1 | Annulation correction si angle volant |
|------------------|---------|--------------|---------------------|---------------------------------------|
| (km/h) | (mm) | Attaque (mm) | Туре | supérieur à (degré) |
| 10 - 33 | 60 | 60 | "chocs aux roues" - | |
| 34 - 39 | | | "mauvaise route" | 92 |
| 40 - 49 | 48 | | | 59,5 |
| 50 - 59 | | | | 43,5 |
| 60 - 68 | 7 | | | 35,5 |
| 69 - 78 | | | | 29 |
| 79 - 89 | 7 | | | 22,5 |
| 90 - 99 | | | | 19,5 |
| 100 - 109 | 7 | | | 16,5 |
| 110 - 119 | 42 | | | 16,5 |
| | 7 | | | |

| 120 - 139 | | | 13 |
|-----------|----|--|----|
| 140 - 149 |] | | 10 |
| 150 - 158 | 36 | | 10 |
| >159 | 1 | | |

Exemples:

- Interrupteur en position "NORMALE" ou en position "SPORT" : à 100 km/h, avec un débattement supérieur à 48 mm, la suspension se met en état "ferme" . le retour à l'état "moelleux" se fera si l'attaque est inférieure à 48 mm et après une temporisation de 0,8 seconde
- Interrupteur en position "NORMALE": à 70 km/h, avec une vitesse de débattement supérieure à 300 mm/s et un braquage inférieur à 35,5 degrés, la suspension se met à l'état "ferme". le retour à l'état "moelleux" se fera si le débattement revient dans les conditions normales et après une temporisation de 0,8 seconde

8. Manocontact de frein

ATTENTE DESSIN

DRAWING WILL BE IN THE NEXT ISSUE

ZEICHNUNG BEI FOLGENDEM FILM

DIBUJO ESPERANDO

DESIGNO IN ATTESA

Figure: B3BP01WC

Marque: BENDIX.



Figure: B3BP01TC

Le manocontact de frein (13) est constitué d'un contact lié hydrauliquement à la pédale de frein . Fermé au repos, le contact s'ouvre pour une pression, dans le circuit de frein, supérieure à 30 bars . Le calculateur commande l'état "ferme" lorsque :

• La vitesse du véhicule est supérieure à 24 km/h

• La pression, dans le circuit de freinage, est supérieure à 30 bars

9. Contacteurs ouvrants



Figure: B3BP029C

Les 4 contacteurs de feuillures (7) et le contacteur de coffre (8) sont des contacts manoeuvrés par les ouvrants . Ouvert au repos, un contact se ferme lors de l'ouverture de la porte correspondante .

9.1. But des contacteurs

Les contacteurs ouvrants permettent d'éviter le sursaut du véhicule lors de l'ouverture d'une porte . L'antisursaut est réalisé en équilibrant la pression entre les sphères des éléments de suspension et les sphères des régulateurs de suspension . le calculateur alimente les électrovannes, provoquant l'état "moelleux" .

9.2. Principe de fonctionnement



Figure: B3BP020C

a: +contact.

b: contacteur ouvrant.

c : électrovanne .

L'alimentation des électrovannes est réalisée :

- Pendant 30 secondes après la coupure du contact
- Durant l'ouverture d'une porte et pendant 30 secondes après sa fermeture

ATTENTE DESSIN

DRAWING WILL BE IN THE NEXT ISSUE

ZEICHNUNG BEI FOLGENDEM FILM

DIBUJO ESPERANDO

DESIGNO IN ATTESA

Figure: B3BP021C

L'alimentation des électrovannes est limitée à 10 minutes si une porte reste ouverte .